

## **ARBURG 570S 2200-170/70 Maszyna dwuagregatowa / Linia produkcyjna z robotem Wittmann W823, stołem obrotowym, taśmociągami i klatką bezpieczeństwa**

**Cena: na zapytanie**

**Rok produkcji: 2010**

**Lokalizacja: Łódź**



### **Elementy wtrysku:**

Średnica ślimaka: 25 mm  
Waga wtrysku: 54 g  
Ciśnienie wtrysku: 2500 bar  
Objętość wtrysku: 59 ccm

### **Elementy zamknięcia:**

Siła zamknięcia: 220 t  
Prześwit między kolumnami: 570x570 mm  
Wymiary płyt stołu max: 795x795 mm  
Wypychacz: hydrauliczny  
Układ zamknięcia: hydrauliczny

## Sterowanie:

SELOGICA (z możliwością tłumaczenia na język polski)

## Wyposażenie dodatkowe:

Linia produkcyjna z robotem Wittmann W823, stołem obrotowym, taśmociągiem i klatką bezpieczeństwa  
Maszyna dwuagregatowa  
Perfekcyjny stan techniczny  
Euromap 67  
Interface robota  
Ciąg rdzeni hydrauliczny x 2  
Zawór powietrzny x 2  
Sterowanie gorącymi kanałami x 12  
Oba układy wtryskowe zbrojone - bimetale  
Zawory proporcjonalne na obu układach wtryskowych - precyzyjny wtrysk  
Średnica ślimaka w agregacie pionowym: fi 22 mm  
Istnieje możliwość zmiany średnicy ślimaka w obu agregatach wtryskowych  
Układ zamykania na dwóch tłokach  
Ruchy równoległe  
Maszyna posiada 2 akumulatory (butle z azotem) - doładowanie azotem służące do szybkiej pracy  
Stół obrotowy hydrauliczny

Robot Wittmann W823  
Rok produkcji: 2011  
Robot 5-osiowy: osie X, Y (teleskopowa), Z napędzane serwomotorami (elektryczne);  
ruch A i B - pneumatyczne  
Przejazdy w osiach: X-550, Y-1200, Z-2000  
Robot ma wbudowaną próżnię - vacuum  
Panel sterujący dotykowy  
Pakiet bezpieczeństwa  
Klatka bezpieczeństwa i taśmociąg

Podana w ofercie cena dotyczy samej maszyny  
Do maszyny za dodatkową dopłatą można dokupić następujące urządzenia:  
1. robot Wittmann W823 z adapterem (podstawa robota)  
2. stół obrotowy  
3. taśmociąg i klatkę bezpieczeństwa

## Wymiary:

Waga: 9340 kg  
Długość/Szerokość/Wysokość: 4.94x1.97x3.19 m

## Zasilanie:

Pompa/Silnik: 30 kW  
Grzałki: 0 kW  
Całkowite: 0 kW



